

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 06150468 A

(43) Date of publication of application: 31 . 05 . 94

(51) Int. CI

G11B 15/467 H04N 5/782

(21) Application number: 04299627

(71) Applicant:

TOSHIBA CORP

(22) Date of filing: 10 . 11 . 92

(72) Inventor:

OKAMOTO HIROSHI

(54) CONSECUTIVE RECORDING SYSTEM

(57) Abstract:

PURPOSE: To quicken the restart of recording operation? without disturbing a joint by transferring a tape by a prescribed amount in a forward direction after the tape? is transferred by the prescribed amount in a backward " direction in a temporary stop mode at a consecutive

recording time and stopping the tape in a position locking the phase of a capstan motor in the shortest time. CONSTITUTION: The capstan motor is stopped in the

case of moving from a recording mode I to a temporary stop state. A motor is reversed and the magnetic tape is transferred in a backward direction (unwinding II). At this time, the tape is transferred by the prescribed. amount by counting a capstan FG signal. The motor is stopped temporarily again, and the tape is transferred by the prescribed amount in a forward direction (forward winding III). The amount is measured by counting the capstan FG signal. The tape 100 is fed frame by several frames in a forward direction. At this time, the tape position where a regenerative phase matching time is made minimum is selected. When the temporary stop. state of the tape 100 is released, the motor 12 is rotated forward, and the rotation phase control of the motor 12 is performed by making a regenerative control signal obtained by running the tape 100 a feedback

signal (regenerative phase matching V).

*COPYRIGHT: (C)1994,JPO&Japio

相合也上REC開始 正知為我正 コマ透りⅣ

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平6-150468

(43)公開日 平成6年(1994)5月31日

(51)Int.Cl.⁵

識別記号

FI

技術表示箇所

G 1 1 B 15/467 H 0 4 N 5/782 K 9058-5D

庁内整理番号

B 7916-5C

審査請求 未請求 請求項の数1(全 7 頁)

(21)出願番号

特願平4-299627

(22)出願日

平成 4年(1992)11月10日

(71)出願人 000003078

株式会社東芝

神奈川県川崎市幸区堀川町72番地

(72)発明者 岡本 博

埼玉県深谷市幡羅町1-9-2 株式会社

東芝深谷工場内

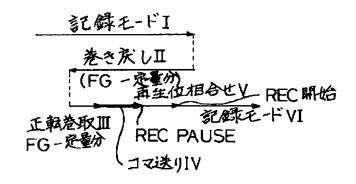
(74)代理人 弁理士 本田 崇

(54)【発明の名称】 つなぎ取り方式

(57) 【要約】

【目的】 本発明はつなぎ取り時の記録信号の繋ぎ目を 乱すことなく、一時停止後の記録動作の再開を速やかに 行うことができるつなぎ取り方式を提供することを目的 としている。

【構成】 磁気記録再生装置によって信号をテープに記録中に一旦前記テープの走行を停止し、その後前記テープの走行を開始して信号の記録を再開するつなぎ取り方式において、テープを一時停止して、逆方向に所定量移送後、前記テープを正転方向に所定量移送する際に、コマ送り動作を行い、この時、前記テープに再記録する際に、最短時間でキャプスタン制御系の位相ロックし易い位置に、前記テープを停止させるスロートラッキング値を設定することにより、一時停止を解除してキャプスタンモータが起動して磁気テープの走行が開始されると、直ぐにキャプスタン制御系の位相がロックするような位置に磁気テープを停止させ得る構成を有する。



20

【特許請求の範囲】

【請求項1】 磁気記録再生装置によって信号をテープ に記録中に一旦前記テープの走行を停止し、その後前記 テープの走行を開始して信号の記録を再開するつなぎ取 り方式において、記録モードからキャプスタンモータを 一旦停止させて前記テープを一時停止させる第1のステ ップと、キャプスタンモータを逆転させて前記テープを 逆方向に所定量移送する第2のステップと、再びキャプ スタンモータを一時停止して前記テープの走行を停止さ せた後、キャプスタンモータを正転させてテープを正方 10 向に所定量移送する第3のステップと、前記テープを正 方向に数フレームコマ送りした後キャプスタンモータを 停止させて待機状態を設定する第4のステップと、キャ プスタンモータを正転させて前記テープを走行させるこ とにより得た再生コントロール信号を帰還信号として前 記キャプスタンモータの回転位相制御を行う第5のステ ップと、前記キャプスタンモータの回転位相制御のロッ ク後、前記テープへの信号の記録動作を再開する第6の ステップとを具備して成ることを特徴とするつなぎ取り 方式。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は磁気記録再生装置に係わ り、特に記録中に一時停止モードとなった後、引き続い て信号を記録するつなぎ取り方式に関する。

[0002]

【従来の技術】図5は磁気記録再生装置のサーボ回路の 従来例を示したプロック図である。シリンダ29を回転 させるシリンダモータ1のサーボ回路は検出信号として 周波数発生器FG1及びパルス発生器PGから出力され 30 る信号を用いて、前記周波数発生器FG1から発生され るFG信号の周波数が一定となるように前記シリンダモ ータ1の速度制御を行うと共に、パルス発生器PGから 発生されるパルスによって前記シリンダモータの回転位 相制御を行っている。

【0003】周波数発生器FG1から発生されたFG信 号はFG増幅器2により増幅された後、分周器3により 分周されて速度検波器4に入力される。一方、パルス発 生器PGから出力されるPGパルスは単安定マルチバイ ブレータ5を介して位相検波器6に入力される。速度検 40 波器4は入力される分周FG信号を検波してその出力を フィルタ7を介して加算器8に出力し、位相検波器6は 入力されるPG信号を検波してその出力をフィルタ9を 介して加算器8に出力する。加算器8は前記両検波信号 を混合して混合された制御信号を作成する。この制御信 号はフィルタ10を介してシリンダモータ駆動増幅器1 1に入力される。シリンダモータ駆動増幅器11はフィ ルタ10から入力される前記制御信号を増幅してシリン ダモータ1に送ることにより、このシリンダモータ1を 駆動する。尚、シリンダモータ1の位相制御の基準信号 50 として、記録時はビデオ信号から同期分離回路26によ り分離した垂直同期信号を分周器27にて1/2に分周

し、この分周信号をスイッチ28をオンすることにより 使用し、再生時はスイッチ28をオフとして独立の基準

信号を使用するものとする。

【0004】キャプスタンモータ12のサーボ回路も同 様であり、周波数発生器FG2及びコントロールヘッド 13から発生される信号を使用して、前記周波数発生器 FG2から発生されるFG信号の周波数が一定となるよ うに、キャプスタンモータ12の速度制御を行い、位相 制御については記録時に前記FG信号を分周器25で分 周した信号を基準として行い、又、再生時にはコントロ ールヘツド13により再生される再生コントロール信号 を使用して行う。即ち、周波数発生器FG2により発生 されたFG信号はFG増幅器14により増幅されてから 分周器15により分周された後、速度検波器16に入力 される。一方、コントロールヘッド13より再生された 再生コントロール信号は増幅器17により増幅された 後、スイッチ18の端子bに入力され、再生時はこのス イッチ18を介して位相検波器19に入力される。

【0005】速度検波器16は入力される分周FG信号 を検波してその検波出力をフィルタ20を介して加算器 21に出力する。位相検波器19はスイッチ18を介し て入力される再生コントロール信号を検波し、その検波 出力をフィルタ22を介して加算器21に出力する。加 算器21はフィルタ20、22から出力される両検波信 号を混合して制御信号とし、これをフィルタ23を介し てキャプスタンモータ駆動増幅器24に出力する。キャ プスタンモータ駆動増幅器24は入力される制御信号を キャプスタンモータ12に出力してこのモータを駆動す る。尚、分周器25は記録時にFG増幅器14から出力 されるFG信号を分周してスイッチ18の端子aに出力 する。このため、この分周FG信号はこのスイッチ18 を介して位相検波器19に入力されることにより、前記 分周FG信号が位相信号の基準信号として用いられる。

【0006】図6は上記のようなサーボ回路を備えたへ リカルスキャン方式の磁気記録再生装置で信号を記録し た場合の磁気テープの記録状態を示した図である。磁気 テープ100にはビデオトラックVが通常1フィールド を単位として斜めに記録され、しかもコントロール信号 CTLがテープ走行方向に一定間隔で記録される。この コントロール信号CTLは再生位置においてビデオヘッ ド30がビデオトラックを正確に走査できるように、図 5に示したキャプスタンモータ制御系にて基準信号とし て用いられる。通常、コントロール信号CTLは記録す べき映像信号の垂直同期信号を1/2に分周して作られ る。このため、再生時においてコントロールヘッド13 がコントロール信号CTLを検出する時刻と、ビデオへ ッド30がビデオトラック V の始端付近 (即ち垂直同期 信号が記録されている部分) に来る時刻とが一致するよ

10

20

30

40

50

うに、前記キャプスタン制御系の磁気テープの走行状態 が制御される。

【0007】ところで、信号記録時の任意の時刻に磁気テープ100を一時停止させ、再び任意のタイミングで前記磁気テープを起動して直ちに記録を開始することがある。このような場合、記録信号の繋ぎ目部分ではビデオトラックVの記録位相が異なったり、トラックの傾斜角が変化したりするため、その部分で再生画像が乱れてしまうという欠点があった。尚、上記のように磁気テープ100を一時停止させ、その後記録を開始した場合、ビデオヘッド28の走行軌跡は図2の点線で示したようになる。

【0008】上記に述べた磁気テープ上の記録信号の繋 ぎ目部分による再生画像の乱れを防止するため、従来の 磁気記録再生装置では図7に示したような方式が採用さ れており、以下この方式を示す。「1」一時停止モード に入った場合、(1) 記録モード I から一時停止モード にはいった場合、キャプスタンモータを一旦停止させ る。(2)前記テープの停止後、キャプスタンモータ制 御系はキャプスタンモータを逆転させて磁気テープを逆 方向に移送(巻き戻しII) させる。(3) 逆方向に所定 量の磁気テープを移送後、再びキャプスタンモータを一 時停止させ、更に正方向に所定量(正転巻取III) 移送 後、装置を待機状態にする。但し、前記正方向の所定量 はキャプスタンFG信号のカウントにより計測される。 「2」前記一時停止モードが解除された場合、(1)キ ャプスタンモータを正転させて、コントロールヘッド1 3で再生されたコントロール信号を帰還信号として位相 制御(再生位相合せIV)を施す。この状態は少なくとも 垂直同期信号に再生コントロール信号が同期する時間、 即ち一時停止直前に記録したビデオトラックの位相と新 たに記録しようとするビデオトラックの位相が合うのに 要する時間だけ持続設定される。(2)前記設定時間が 経過した時点で図示されない切替スイッチが記録側に切 り替えられることにより、記録動作(記録モードV)が 再開される。この時、キャプスタン位相制御系の位相比 較信号が再生コントロール信号からキャプスタンFG信 号を分周した信号に切り替えられる。

【0009】上記のようにして、信号記録中の一時停止から、その停止が解除されてそのまま記録モードとなった場合に、記録信号の繋ぎ目が乱れないようにつなぎ取りが行われる。ところが、上記一時停止が解除された後に、キャプスタンモータが起動して垂直同期信号と再生コントロール信号が同期するまでに約1~1.5秒前後かかる。従って、前記つなぎ取り記録時の再開記録動作は一時停止を解除した後になされるため、上述の垂直同期信号と再生コントロール信号が同期するまでに必要な時間が経過した後でなければ再開することができず、記録動作の再開を速やかに行うことができないという欠点があった。

[0010]

【発明が解決しようとする課題】上記の如く従来の磁気記録再生装置にて、信号を記録中に一時停止し、再び信号の記録を再開する所謂つなぎ取り動作を行う場合、再記録動作は一時停止を解除した後であり、しかもキャプスタンモータの回転位相が安定するまでに約1秒~1.5秒の長時間を要するので、記録信号の繋ぎ目を乱さないためには、この長時間経過した後でなければ前記記録動作を再開することができず、つなぎ取り時の再記録動作を速やかに再開できないという欠点があった。

【0011】そこで本発明は上記の欠点を除去するもので、つなぎ取り時の記録信号の繋ぎ目を乱すことなく、一時停止後の記録動作の再開を速やかに行うことができるつなぎ取り方式を提供することを目的としている。

[0012]

【課題を解決するための手段】本発明は磁気記録再生装 置によって信号をテープに記録中に一旦前記テープの走 行を停止し、その後前記テープの走行を開始して信号の 記録を再開するつなぎ取り方式において、記録モードか らキャプスタンモータを一旦停止させて前記テープを一 時停止させる第1のステップと、キャプスタンモータを 逆転させて前記テープを逆方向に所定量移送する第2の ステップと、再びキャプスタンモータを一時停止して前 記テープの走行を停止させた後、キャプスタンモータを 正転させてテープを正方向に所定量移送する第3のステ ップと、前記テープを正方向に数フレームコマ送りした 後キャプスタンモータを停止させて待機状態を設定する 第4のステップと、キャプスタンモータを正転させて前 記テープを走行させることにより得た再生コントロール 信号を帰還信号として前記キャプスタンモータの回転位 相制御を行う第5のステップと、前記キャプスタンモー タの回転位相制御のロック後、前記テープへの信号の記 録動作を再開する第6のステップとを具備した構成を有 する。

[0013]

【作用】本発明のつなぎ取り方式において、第1のステップは記録モードからキャプスタンモータを一旦停止させて前記テープを一時停止させる。第2のステップはキャプスタンモータを逆転させて前記テープを逆方向に所定量移送する。第3のステップは再びキャプスタンモータを正転させてテープを正方向に所定量移送する。第4のステップは前記テープを正方向に数フレームコマ送りしてスロートラッキング時間を設定する。第5のステップはキャプスタンモータを正転させて前記テープを走行させることにより得た再生コントロール信号を帰還信号として前記キャプスタンモータの回転位相制御を行う。第6のステップは前記キャプスタンモータの回転位相制御のロック後、前記テープへの信号の記録動作を再開する。

5

[0014]

【実施例】以下、本発明の一実施例を図面を参照して説 明する。図1は本発明のつなぎ取り方式で用いられるコ マ送り動作の一実施例を示したタイムチャートである。 記録トラックの1フレーム分を1回動かす動作をコマ送 りといい、この動作は図1 (A) に示す如く起動区間 a、定速区間 b、プレーキ区間 c の 3 つの区間で成り立 っている。このようなキャプスタンモータへの電流供給 によってテープは図1 (B) に示すような速度変化をす る。又、この時、図1 (C) に示すように再生コントロ ール信号CTLを検出してから上記プレーキ区間Cに至 るまでの区間をスロートラッキング時間STといい、こ のスロートラッキング時間STを変えることによってテ ープの位置を任意の位置に変えることができる。図2 (A) は図2 (B) に示すようなダブルアジマス4ヘッ ド構成を採用した場合の標準速度モードにおけるスロー 再生時のヘッドトレース軌跡を示した図である。図2 (A) に示した定速区間イの磁気テープのスピードは再 生又は記録モード時のテープスピードに近く、キャプス タン制御系の位相制御が直ぐにロックし易い状態にあ る。本例ではこの状態を利用してつなぎ取り時の再記録 動作を速やかに行えるようにしている。

【0015】図3は本発明のつなぎ取り方式の一実施例 を示したシーケンス図である。「1」記録動作から一時 停止状態に移行する場合、(1) 記録モード I から一時 停止モードに入り図示されないキャプスタンモータを停 止させる。(2)停止後、図示されないキャプスタンモ ータ駆動回路はキャプスタンモータを逆転させて磁気テ -プを逆方向に移送(巻き戻しII)させる。その際、キ ャプスタンFG信号をカウントすることによって前記磁 30 気テープは所定量だけ移送される。(3)前記テープを 所定量逆方向に移送した後、再びキャプスタンモータを 一時停止させて、更に正方向に所定量移送(正転巻取II I) する。前記所定量はキャプスタンFG信号をカウン トして測定する。(4)テープを正方向に数フレーム分 コマ送りIV(間欠スロー)する。この際、記録再開する ために必要な再生位相合わせ時間を最短にできるような テープ位置とするようなスロートラッキング時間が設定 される。上記(1)~(4)の動作の終了後、待機状態

【0016】「2」前記テープの一時停止状態が解除さ れた場合、(1)キャプスタンモータを正転させてテー プを走行させることにより得られる再生コントロール信 号を帰還信号として、前記キャプスタンモータの回転位 相制御 (再生位相合せV) を行う。この際、「1」の

(4) で述べたコマ送り動作によって最短時間で垂直同 期信号に再生コントロール信号が同期する。これは、前 に記録したビデオトラックの位相と、前記一時停止後に 新たに記録しようとするビデオトラックの位相が合うよ うな位置に、前記テープが停止しているため、一時停止 50

解除後、テープを数フレーム走行させるだけで、前記キ ャプスタンモータの回転位相がロックされる。(2)キ ャプスタン制御系の位相制御がロックした後、図示され ない切替スイッチが記録側に切り替えられて信号の記録 が定速走行されるテープに再開(記録モードVI)され る。この時、キャプスタン制御系の前記位相を制御する ための位相比較基準信号が再生コントロール信号からキ ャプスタンFG信号を分周した信号に切り替えられる。

【0017】図4は上記のようにつなぎ取りをした場合 のキャプスタンモータの位相合わせ時のヘッドトレース 軌跡を示した図であり、テープを2フレーム分走行させ ただけでキャプスタンモータの位相が前回の位相に合わ せられている。

【0018】本実施例によれば、つなぎ取り時、一時停 止モードに入って逆方向に所定量テープを移送した後、 正転方向に所定量テープを移送する際に、コマ送り動作 を行って最短時間でキャプスタンモータの回転位相をロ ックさせる位置にテープを停止させるようなスロートラ ッキング値を設定しているため、従来ではテープを30 ~45フレーム分巻き戻しを行っていたのを数フレーム 分の巻き戻しで済ませることができ、その後、数フレー ム分テープを走行させるだけでキャプスタンモータの回 転位相をロックすることができるため、直ちに信号の記 録を再開することができる。従って、つなぎ目の信号を 乱すことなく一時停止解除時の信号の記録動作の再開を 極めて速やかに行うことができ、従来に比べてつなぎ取 りを短時間で行うことができる。

[0019]

20

40

【発明の効果】以上記述した如く本発明のつなぎ取り方 式によれば、つなぎ取り時の記録信号の繋ぎ目を乱すこ となく、一時停止後の記録動作の再開を速やかに行うこ とができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明のつなぎ取り方式で用いられるコマ送り 動作の一実施例を示したタイムチャート。

【図2】本発明のつなぎ取り方式を適用した際の再記録 時のヘッドトレース軌跡とその際のヘッド構成例を示し た図。

【図3】本発明のつなぎ取り方式の一実施例を示したシ ーケンス図。

【図4】本発明のつなぎ取り方式を適用した場合の再記 録時のヘッドトレース軌跡を示した図。

【図5】従来の磁気記録再生装置のサーボ系の一例を示 したプロック図。

【図6】従来の磁気記録再生装置によって信号をテープ に記録した際の記録パターン例を示した図。

【図7】従来のつなぎ取り方式を適用した際の再記録時 のヘッドトレース軌跡を示した図。

【符号の説明】

100 磁気テープ

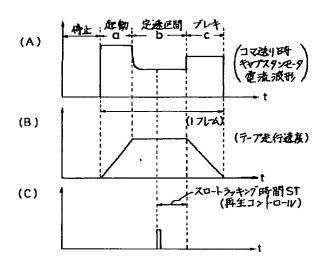
12 キャプ

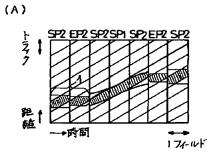
スタンモータ

*24 キャプスタンモータ駆動回路



【図2】

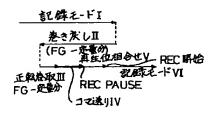




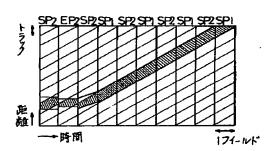
【図3】

2H EP2 -SPI SP2 (Ebi

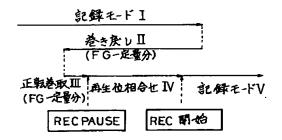
(B)



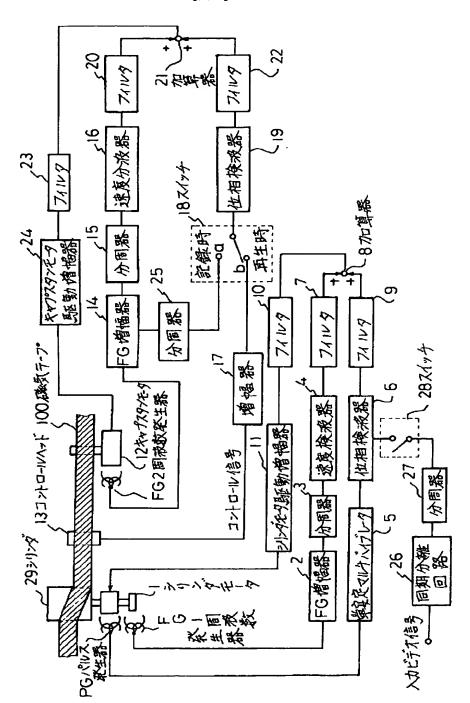
【図4】



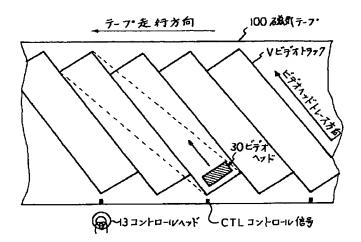
【図7】



【図5】



【図6】





(2,00011)

特·特·服,A

明和48年12月22日 特許庁長官 斎 康 英 進 殿 1.発明の名称

ヒデオケープレコード

2.88 (1) 26

E 册 収点部大田区収集存品工目12番14分 业并収集株式会社内

氏 名 イケ ウチョン フヤ - - - 心 内 峡 明 (役か 1名)

3. 静 許 山 順 人

i. et all a

市 階 遊車部大田区直轄等二丁目12番14号 市井型機株式会社 特許室 電網(2010) 1430-1411 (16)

л

5. 添付書類の目盤

(1) 明 組 書 (2) 減 脂 (3) 委 · 任 状 **万式**

100

19 日本国特許庁

公開特許公報

①特開昭 50-94907

3分開日 昭50.(1975) 7.29

②特願昭 49-/65

②出願日 昭43. (1973) 」」。 』 』

審査請求 未踏求

(全2頁)

庁内整理番号 7426 55 6255 55 6610 59

102 E211 9766B3 102 E212 102 E215:1 (1) Int. C1?
(1) 15/20
(1) 404N 5/78

99 AU 48

発明の名称

ビデホテープレコータ

椿許請尔の範囲

本発別はビデオテープレコーノに関する。

一般にビデオテーブレコーグ等のは気配録再生 装置では、ビデオ信号の記録を一旦停止した後、 再度配録を開始すると、上配した停止の前の記録 と上記再度の記録との経目において記録トラック が不速視になりかつ割卸信号が不速況になり、と のようにして記録されたテーブより再生信号をみ るときに上記の経目において再生画面に同期点れ を生する。

このような欠点を除去するものとしてビデオ信号の記録を一旦停止した後、ナーフをある程度を 関し、配録操作に関連して既に配録されている制 関信号を再生し、この再生された制御信号をいている制 に記録すべきビデオ信号の鍾馗問期信号もしない これと问効の基準信号との位相を比較している 市関係を予め定められた位相関係になる如く問知 のキャプスタンの回転を制御し、然る後に上記ビ でオ信号を記録することが考えられる。

本発明は上記したテーブをある程度を戻すため の装置を提供するものであり、簡単な構成でもか かわらず即作の確実な装置を提供するものである。

等館 昭50-9.4907 ②

ープを登录すための装置の要認を示する のであり、上記の如く巻戻されるテープの走行に 関連したペルスを得る周知の手段からのペルスは、 人力端子 1 、 畝分回路 2 、 髪形回路 3 を経て定電 洗凹路(を含む岩積型積分回路5に供給され、譲 回路の資債健圧が予め定められた電圧になったと きに、これを検出する周知の手段のにより検出し、 この独出にもとすいて上記したテーメの絵戻しを . 停止するように構成されている。

とのようなものでは、入力パルスの時間関係が 不定期でもカウントダウンでき、又パルス性ノイ メ混入時のカウント誤差が少く、設定電圧等の調 **蚯によりカウントグウンの値が自由に選択できる。** 図面の簡単な説明

図は本発明の実施例を示すプロツ 5 : 審務型 秩分回路、 6 : 検出する手 特許出顧人

赤井电极株式会社

代理人 弁理士 川 越



. 東京都大田区東靴谷